

תזכורת:

יהי V מרחב וקטורי ויהי $B = \{v_1, \dots, v_n\}$ בסיס סדור. כל וקטור $v \in V$ אפשר לרשום כצירוף ליניארי של איברי B באופן יחיד. כלומר, קיימים סקלרים $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ עבורם: $v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n$. וקטור הקואורדינטות של v ביחס ל- B הוא:

$$[v]_B = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$$

תכונות: $[v]_B = 0 \iff v = 0$, $[v]_B = [w]_B \iff v = w$, $[\alpha v + w]_B = \alpha [v]_B + [w]_B$.

טכנית, כדי למצוא את $[v]_B$, נשים את איברי B בעמודות מטריצה, את v בעמודה נוספת ונדרג את B קנונית עד ל- I ; הוקטור שנקבל בסופו של דבר בעמודה הנוספת הוא $[v]_B$. בתיאור סכמטי: $(B|v) \rightarrow (I|[v]_B)$.

כעת, יהי C בסיס נוסף של V . מטריצת המעבר מ- B ל- C מסומנת: $[I]_C^B$ ומוגדרת כך: $[I]_C^B = [v_i]_C$, כלומר העמודה ה- i של המטריצה היא הקואורדינטות של הוקטור ה- i של B , לפי C . זו המטריצה היחידה המקיימת:

$$[I]_C^B [v]_B = [v]_C \quad \forall v \in V$$

$$[I]_B^B = I, \left([I]_C^B\right)^{-1} = [I]_B^C, [I]_D^C [I]_C^B = [I]_D^B$$

תכונות: $[I]_B^B = I$, $\left([I]_C^B\right)^{-1} = [I]_B^C$, $[I]_D^C [I]_C^B = [I]_D^B$. טכנית, כדי למצוא את $[I]_C^B$, נשים את איברי C בעמודות מטריצה משמאל, ואת איברי B בעמודות מטריצה מימין, נדרג את איברי C קנונית ל- I , והמטריצה מימין היא $[I]_C^B$. בתיאור סכמטי: $(C|B) \rightarrow (I|[I]_C^B)$.

כעת, יהיו V, W מרחבים וקטוריים, $B = \{v_1, \dots, v_n\}$, $C = \{w_1, \dots, w_m\}$ בסיסים של V, W בהתאמה. תהי $T: V \rightarrow W$ העתקה ליניארית.

המטריצה המייצגת את ההעתקה הליניארית T ביחס לבסיסים B, C מסומנת:
 ומוגדרת כך: $[T]_C^B = [T(v_i)]_C$, כלומר העמודה ה- i של
 המטריצה המייצגת היא הקואורדינטות של התמונה של הוקטור ה- i של
 B , לפי C . זו המטריצה היחידה המקיימת:

$$[T]_C^B [v]_B = [T(v)]_C$$

לכל $v \in V$.

ברמה הטכנית, כדי למצוא את $[T]_C^B$, נשים את איברי C בעמודות מטריצה
 משמאל, ואת התמונות איברי B בעמודות מטריצה מימין, נדרג את איברי
 C קנונית ל- I , והמטריצה מימין היא $[T]_C^B$. בתיאור סכמטי: $(C|T(B)) \rightarrow (I|[T]_C^B)$.

למשל:

נתבונן בהעתקה הליניארית $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ המוגדרת על ידי: $T(x, y) = (3x + y, 3x - y, x)$
 ובבסיסים: $B = \{(1, 2), (2, 1)\}$, $C = \{(1, 1, 1), (1, 0, 1), (1, 0, 0)\}$.
 נמצא את $[T]_C^B$.

ראשית, נמצא את תמונותיהם של איברי הבסיס B . אם כן:

$$T(1, 2) = (5, 1, 1), \quad T(2, 1) = (7, 5, 2)$$

כעת, נשים אותן בעמודות מול איברי C ונדרג קנונית:

$$\left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 1 & 1 & 5 & 7 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 2 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \end{array} \right) \rightarrow$$

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 & 5 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & 5 \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|cc} 1 & 0 & 0 & 1 & 5 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 4 & 5 \end{array} \right)$$

ולכן:

$$[T]_C^B = \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 0 & -3 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}$$

נראה שאכן: $[T]_C^B [v]_B = [T(v)]_C$ לכל: $v = (x, y)$. לשם כך, נמצא את הקואורדינטות של (x, y) לפי B :

$$\begin{aligned} \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & x \\ 2 & 1 & y \end{array} \right) &\rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & x \\ 0 & -3 & y - 2x \end{array} \right) \rightarrow \\ &\rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 2 & x \\ 0 & 1 & -\frac{1}{3}y + \frac{2}{3}x \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & 0 & -\frac{1}{3}x + \frac{2}{3}y \\ 0 & 1 & -\frac{1}{3}y + \frac{2}{3}x \end{array} \right) \end{aligned}$$

כלומר: $[(x, y)]_B = (-\frac{1}{3}x + \frac{2}{3}y, \frac{2}{3}x - \frac{1}{3}y)$. כמו כן, נמצא את הקואורדינטות של $T(x, y)$ לפי C :

$$\begin{aligned} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 3x + y \\ 1 & 0 & 0 & 3x - y \\ 1 & 1 & 0 & x \end{array} \right) &\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 3x - y \\ 1 & 1 & 0 & x \\ 1 & 1 & 1 & 3x + y \end{array} \right) \rightarrow \\ &\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 3x - y \\ 1 & 1 & 0 & x \\ 0 & 0 & 1 & 2x + y \end{array} \right) \rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 3x - y \\ 0 & 1 & 0 & -2x + y \\ 0 & 0 & 1 & 2x + y \end{array} \right) \end{aligned}$$

כלומר: $[T(x, y)]_C = (3x - y, -2x + y, 2x + y)$.

עכשיו, רגע האמת:

$$[T]_C^B [v]_B = \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 0 & -3 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -\frac{1}{3}x + \frac{2}{3}y \\ \frac{2}{3}x - \frac{1}{3}y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x - y \\ -2x + y \\ 2x + y \end{pmatrix} = [T(v)]_C$$

אחרי הדוגמה הטכנית, נוכיח שהמטריצה המייצגת אכן עושה מה שאנחנו טוענים שהיא עושה - היחידה שמקיימת: לכל $v \in V$, $[T]_C^B [v]_B = [T(v)]_C$.

הוכחה:

נשתמש בכפל עמודה-עמודה. נסמן: $[v]_B = (\alpha_1, \dots, \alpha_n)$, כלומר: $v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n$. כעת:

$$\begin{aligned} [T]_C^B [v]_B &= [T]_C^B \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{pmatrix} = \alpha_1 C_1 \left([T]_C^B \right) + \dots + \alpha_n C_n \left([T]_C^B \right) = \\ &= \alpha_1 [T(v_1)]_C + \dots + \alpha_n [T(v_n)]_C = [\alpha_1 T(v_1) + \dots + \alpha_n T(v_n)]_C = \end{aligned}$$

$$[T(\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n)]_C = [T(v)]_C$$

כנדרש.

כעת, נראה ש- $[T]_C^B$ היא היחידה שעושה זאת. תהי A מטריצה המקיימת:

$$A [v]_B = [T(v)]_C, \text{ ונוכיח ש: } A = [T]_C^B$$

מספיק להוכיח ש: $C_i(A) = C_i([T]_C^B)$, כלומר: $C_i(A) = [T(v_i)]_C$ לכל

\dot{i}

כעת, לכל $v_i \in B$, $[v_i]_B = e_i$ (כי: $v_i = 0 \cdot v_1 + \dots + 0 \cdot v_{i-1} + 1 \cdot v_i + 0 \cdot v_{i+1} + \dots + 0 \cdot v_n$), ולכן: $A[v_i]_B = [T(v_i)]_C$ פירושו:

$$C_i(A) = Ae_i = [T(v_i)]_C$$

כנדרש.

הערות:

1. נשים לב שמטריצת המעבר $[I]_C^B$ היא המטריצה המייצגת של העתקה הזהות: $I: V \rightarrow V$ ביחס לבסיסים B, C :

$$[I]_C^B = \begin{pmatrix} [I(v_1)]_C & \dots & [I(v_n)]_C \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} [v_1]_C & \dots & [v_n]_C \end{pmatrix}$$

2. אם S בסיס סטנדרטי, אז: $[v]_S = v$. לכן, אם $T: V \rightarrow W$ העתקה ליניארית ו- S_1, S_2 הבסיסים הסטנדרטיים של V, W בהתאמה, נקבל:

$$[T]_{S_2}^{S_1} [v]_{S_1} = [T(v)]_{S_2} \implies [T]_{S_2}^{S_1} v = T(v)$$

לכן, אפשר במובן מסוים "להחליף" את ההעתקה T במטריצה המייצגת לפי הבסיסים הסטנדרטיים - במקום להפעיל את T על v , אפשר להכפיל את v במטריצה המייצגת ולקבל את אותה התוצאה.

למשל, $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ המוגדרת על ידי: $T(x, y) = (3x + y, 3x - y, x)$. אפשר לרשום:

$$T(x, y) = \begin{pmatrix} 3x + y \\ 3x - y \\ x \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 3 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

ולכן המטריצה המייצגת של T לפי הבסיסים הסטנדרטיים היא: $\begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 3 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$.
 המסקנה היא שכל העתקה ליניארית אפשר לתאר באמצעות כפל במטריצה.

סימונים ומינוחים:

אם הבסיסים שניהם סטנדרטיים, נסמן: $[T]_{S_2}^{S_1} = [T]$. אם אומרים "המטריצה המייצגת" ולא ברור מההקשר ביחס לאלו בסיסים המטריצה מייצגת, הכוונה היא לבסיסים הסטנדרטיים.
 כמו כן, אם $T: V \rightarrow V$ (אופרטור), אז נסמן: $[T]_B^B = [T]$, זו המטריצה המייצגת את T לפי B .

כעת, יש לנו 3 דרכים להציג העתקה:
 א. מפורשות, למשל: $T(ax^2 + bx + c) = \begin{pmatrix} a & a+b \\ c-b & c \end{pmatrix}$. אנו אומרים איך T פועלת על כל איבר ואיבר.

ב. משפט ההגדרה - נתון לנו איך T פועלת על איברי בסיס מסוים. למשל:
 $T(x^2) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, T(x) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}, T(1) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$

ג. מטריצה מייצגת - נתונה לנו $[T]_C^B$, ואנחנו יודעים שהיא מקיימת:
 $[T]_C^B [v]_B = [T(v)]_C$.

איך עוברים מהצגה אחת לשניה?

מהצגה מפורשת להצגה לפי בסיס אין בעיה לעבור – אם אנחנו יודעים איך ההעתקה הליניארית פועלת על כל איבר ואיבר, אנחנו בפרט יודעים איך היא פועלת על איברי בסיס מסוים.

כמו כן, מהצגה מפורשת אנחנו יודעים לעבור למטריצה המייצגת כך: $(C|T(B)) \rightarrow (I| [T]_C^B)$.

בנוסף לכך, אם ההעתקה מוגדרת באמצעות בסיס מסוים, כלומר נתון: $T(v_i) = w_i$, נמצא וקטור קואורדינטות של וקטור כללי:

$$v = \alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n$$

ואז: $T(v) = T(\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n) = \alpha_1 T(v_1) + \dots + \alpha_n T(v_n) = \alpha_1 w_1 + \dots + \alpha_n w_n$.

נשארה השאלה – איך עוברים ממטריצה מייצגת להעתקה מפורשת? כדי לענות על השאלה הזו כמו שצריך, ננסח כמה טענות קצרות על מטריצה מייצגת והקשר שלה למטריצת מעבר.

טענה:

יהיו V, W מרחבים וקטוריים עם בסיסים B_1, C_1 בהתאמה. תהי $T: V \rightarrow W$ העתקה ליניארית. יהיו B_2, C_2 בסיסים של V, W . אז:

$$[T]_{C_1}^{B_1} = [I]_{C_1}^{C_2} [T]_{C_2}^{B_2} [I]_{B_2}^{B_1}$$

הוכחה:

כדי להוכיח שמטריצה A היא המטריצה $[T]_C^B$, אנחנו צריכים להוכיח ש: $A[v]_B = [T(v)]_C$. מכיוון ש- $[T]_C^B$ היא היחידה שמקיימת זאת, נקבל שאכן:

$A = [T]_C^B$. כלומר, כדי להוכיח: $[T]_{C_1}^{B_1} = [I]_{C_1}^{C_2} [T]_{C_2}^{B_2} [I]_{B_2}^{B_1}$, צ"ל:

$$[I]_{C_1}^{C_2} [T]_{C_2}^{B_2} [I]_{B_2}^{B_1} [v]_{B_1} = [T(v)]_{C_1}$$

אם כן:

$$[I]_{C_1}^{C_2} [T]_{C_2}^{B_2} [I]_{B_2}^{B_1} [v]_{B_1} = [I]_{C_1}^{C_2} [T]_{C_2}^{B_2} [v]_{B_2} = [I]_{C_1}^{C_2} [T(v)]_{C_2} = [T(v)]_{C_1}$$

כנדרש.

אם כן, הטענה נכונה גם עבור בסיסים סטנדרטיים, ואפשר לרשום:

$$[T] = [T]_{S_2}^{S_1} = [I]_{S_2}^C [T]_C^B [I]_B^{S_1} = [I]_{S_2}^C [T]_C^B \left([I]_{S_1}^B\right)^{-1}$$

כך, אנתנו מוצאים את $[T]$ באמצעות $[T]_C^B$; המטריצה $[T]$ מגדירה לנו את T מפורשות: $[T]v = T(v)$.

למשל: נתונה העתקה ליניארית $T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $C = \{(1, 2), (2, 1)\}$, $B = \{(1, 1, 1), (1, 0, 1), (1, 0, 0)\}$ בסיסים ונתון ש:

$$[T]_C^B = \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 0 & -3 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}$$

נמצא את T מפורשות. לפי מה שהסברנו, נזכור ש:

$$\frac{1}{ad-bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

$$[T] = [I]_{S_2}^C [T]_C^B \left([I]_{S_1}^B\right)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 0 & -3 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}^{-1} =$$

$$\begin{aligned}
&= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 5 \\ 0 & -3 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{1 \cdot 1 - 2 \cdot 2} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} = \\
&= -\frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -9 & 3 \\ 6 & -3 \\ -6 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -2 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 3 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \\
&\text{ולכן:}
\end{aligned}$$

$$T(x, y) = [T] \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 3 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = (3x + y, 3x - y, x)$$

הקשר בין ההעתקה לבין המטריצה המייצגת שלה:

טענה:

הרכבת העתקות = כפל המטריצות המייצגות.

יהיו U, V, W מרחבים וקטוריים ויהיו B, C, D בסיסים שלהם, בהתאמה.

תהינה $T : U \rightarrow V, S : V \rightarrow W$ העתקות ליניאריות. אז:

$$[S \circ T]_D^B = [S]_D^C [T]_C^B$$

בפרט: $[S \circ T] = [S] [T]$.

הוכחה:

צ"ל: $[S]_D^C [T]_C^B [u]_B = [(S \circ T)(u)]_D$. אם כן:

$$[S]_D^C [T]_C^B [u]_B = [S]_D^C [T(u)]_C = [S(T(u))]_D = [(S \circ T)(u)]_D$$

כנדרש.

טענה:

תהי $T : V \rightarrow W$ העתקה ליניארית, B, C בסיסים של V, W בהתאמה. T

הפיכה אם ורק אם $[T]_C^B$ הפיכה. יתר על כן: $[T^{-1}]_B^C = ([T]_C^B)^{-1}$.

לפני שנוכיח זאת, ניזכר במספר דברים. ראשית, T הפיכה אם קיימת T^{-1}

המקיימת: $T \circ T^{-1} = I_W, T^{-1} \circ T = I_V$.

שנית, T הפיכה אם ורק אם T חח"ע ועל. להעתקה ליניארית חח"ע ועל

קראנו איזומורפיזם. אם $T : V \rightarrow W$ חח"ע ועל, המרחבים V, W נקראים

איזומורפיים, ואפשר לסמן: $V \cong W$. במצב כזה, $\dim V = \dim W$.

מצד שני, אם $\dim V = \dim W$, אז T חח"ע אם ורק אם T על אם ורק אם

T הפיכה.

הוכחה:

לכיוון הראשון, נניח ש- T הפיכה ונראה ש: $[T]_C^B$ הפיכה.

אם כן, קיימת $T^{-1} : W \rightarrow V$ המקיימת: $T \circ T^{-1} = I_W$. לפי הטענה

הקודמת:

$$[T]_C^B [T^{-1}]_B^C = [T \circ T^{-1}]_C^C = [I_W]_C^C = I$$

כלומר: $[T]_C^B [T^{-1}]_B^C = I$. מכיוון שלא נתון מפורשות ש- $[T]_C^B$ ריבועית,

אי-אפשר להסיק מכאן שהיא הפיכה. צריך להראות שהיא ריבועית, או שגם:

$[T^{-1}]_B^C [T]_C^B = I$. אם כן, מכיוון ש- T הפיכה, $\dim V = \dim W$. לכן,

$|B| = |C|$. הוא מספר העמודות של $[T]_C^B$. $|C|$ הוא מספר השורות

של $[T]_C^B$, מכיוון שעמודות המטריצה הן: $C_i \left([T]_C^B \right) = [T(v_i)]_C$ v_i איברי

B . לכן, מספר השורות של המטריצה המייצגת שווה למספר העמודות, והיא

ריבועית.

מכאן, $[T]_C^B$ אכן הפיכה, ומתקיים: $([T]_C^B)^{-1} = [T^{-1}]_B^C$.
לכיוון השני, נניח ש- $[T]_C^B$ הפיכה, ונראה ש: T הפיכה.

מכיוון ש- $[T]_C^B$ הפיכה, היא ריבועית, כלומר מספר השורות שווה למספר העמודות. כמו שראינו בהוכחת הכיוון הראשון, פירוש הדבר ש: $|B| = |C|$, ולכן: $\dim V = \dim W$. במצב כזה, T חח"ע אם ורק אם T הפיכה, ולכן מספיק להראות ש- T חח"ע.

אנחנו יודעים ש- T חח"ע אם ורק אם $\ker T = \{0\}$, ולכן מספיק להראות ש- $\ker T = \{0\}$, כלומר להראות שאם: $T(v) = 0$ אז: $v = 0$.
אם כן, יהי $v \in V$ עבורו: $T(v) = 0$. כעת:

$$[T]_C^B [v]_B = [T(v)]_C = [0]_C = 0$$

$[T]_C^B$ הפיכה, ולכן $[v]_B = 0$. לכן, $v = 0$, כנדרש.
כעת, כשאנחנו יודעים ש- T הפיכה ו- T^{-1} קיימת, אפשר להראות כמו בכיוון הקודם שההופכית של $[T]_C^B$ זו $[T^{-1}]_B^C$.

$$[T^{-1}] = [T]^{-1} \text{ :מסקנה}$$

משפט:

תהי $T : V \rightarrow W$ העתקה ליניארית, B, C בסיסים של V, W בהתאמה.

$$[X]_B = \{[v]_B \mid v \in X\}, [Y]_C = \{[v]_C \mid v \in Y\}$$

מתקיים:

$$N([T]_C^B) = [\ker T]_B, \quad C([T]_C^B) = [Im T]_C$$

בפרט:

$$N([T]) = \ker T, \quad C([T]) = \text{Im} T$$

מרחב ההעתקות:

נסמן ב- $\text{Hom}(V, W)$ את קבוצת כל ההעתקות הליניאריות מ- V ל- W .
זהו מרחב וקטורי (מעל אותו השדה של V, W) עם הפעולות: $(T + S)(v) = T(v) + S(v)$, $(\alpha T)(v) = \alpha T(v)$
היום ראינו שהעתקות ליניאריות ומטריצות הן בעצם אותו הדבר, רק במילים שונות.
פורמלית, קיים $\mathcal{T}: \text{Hom}(V, W) \rightarrow \mathbb{F}^{m \times n}$ כאשר: $\dim V = m, \dim W = n$ איזומורפיזם, המוגדר ע"י:

$$\mathcal{T}(T) = [T]$$

האיזומורפיזם \mathcal{T} מתאים לכל העתקה את המטריצה המייצגת שלה לפי הבסיסים הסטנדרטיים.

מכאן, אפשר להסיק: $\dim \text{Hom}(V, W) = \dim V \cdot \dim W$.
יתר על כן, אנחנו יודעים ש: $\mathbb{F}^{m \times n} \cong \mathbb{F}^{mn}$ (זהו ה"תרגום" של מטריצות לוקטורים) וגם: $\mathbb{F}_n[x] \cong \mathbb{F}^{n+1}$ (שוב, זהו ה"תרגום" של פולינומים לוקטורים), ולכן, בעצם, הכל אצלנו זה וקטורים, רק במילים אחרות.