

דיוורציות:

תהי נקודה p במרחב אוקלידי n מימדי \mathbb{R}^n . נגדיר את \mathbb{D}_p להיות קבוצת כל הפונקציות $\mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ שמוגדרות בסביבת p וחלקות ב- p .

\mathbb{D}_p הוא מרחב וקטורי - אפשר לסכום פונקציות ולכפול בקבוע, והוא ∞ מימדי כי הוא מכיל, למשל, את כל הפולינומים.

דירוציה היא אופרטור ליניארי $X : \mathbb{D}_p \rightarrow \mathbb{R}$ שמקיים את כלל לייבניץ' ב- p :

$$X(fg) = X(f)g(p) + f(p)X(g)$$

לכל זוג פונקציות $f, g \in \mathbb{D}_p$.

נבהיר שהעובדה ש- X אופרטור ליניארי פירושה ש-

$$X(af + bg) = X(af) + X(bg)$$

לכל זוג פונקציות $f, g \in \mathbb{D}_p$ וסקאלרים $a, b \in \mathbb{R}$.

כדוגמה לדיוורציה ניתן לתת את אופרטורי הנגזרות הכיוונית.

מאינפי' שלכל שתי פונקציות f, g חלקות ב- p ולכל וקטור $v \in \mathbb{R}^n$ הנגזרת הכיוונית של הפונקציה $af + bg$ ב- p מקיימת $\frac{\partial(af+bg)}{\partial v} \Big|_p = a \frac{\partial f}{\partial v} \Big|_p + b \frac{\partial g}{\partial v} \Big|_p$ והנגזרת הכיוונית של הפונקציה fg ב- p מקיימת $\frac{\partial(fg)}{\partial v} \Big|_p = \frac{\partial f}{\partial v} \Big|_p g(p) + f(p) \frac{\partial g}{\partial v} \Big|_p$.

זה אומר שאופרטור הנגזרת $\frac{\partial}{\partial v}$, ששולח את f ל- $\frac{\partial f}{\partial v} \Big|_p$ הוא ליניארי ומקיים את כלל לייבניץ' - מה שאומר שהוא דירוציה.

למעשה, אילו הם כל הדיוורציות - כל דירוציה היא נגזרת כיוונית $\frac{\partial}{\partial v}$ בכיוון וקטור מסויים v . נוכיח זאת בשני צעדים:

(א) עבור הפונקציה הקבועה 1 כלל לייבניץ' נותן שלכל דירוציה X

$$X(1) = X(1 \cdot 1) = X(1)1 + 1X(1) = 2X(1)$$

ולכן $X(1) = 0$. לפי ליניאריות לכל פונקציה קבועה a $X(a) = aX(1) = 0$.

(ב) לפי פונקציה $f(x_1, \dots, x_n)$ חלקה ב- $p = (p_1, \dots, p_n)$ מקיימת

$$f(x_1, \dots, x_n) = f(p) + \sum_{i=1}^n (f'_i(p) + g_i(x))(x_i - p_i)$$

עבור איזשהן פונקציות חלקות g_i המקיימות $g_i(p) = 0$.

לפי ליניאריות

$$X(f) = X(f(p)) + \sum_{i=1}^n X((f'_i(p) + g_i(x))(x_i - p_i))$$

לפי א) $X(f(p)) = 0$ (כי $f(p)$ קבוע) ולכן ניתן להיפטר ממנו, אז נשתמש בכלל לייבניץ ונקבל

$$\sum_{i=1}^n \left(X((f'_i(p) + g_i(x))) (p_i - p_i) + (f'_i(p) + g_i(p)) X(x_i - p_i) \right)$$

מכיוון ש- $p_i - p_i = 0$ וגם $g_i(p) = 0$ הביטוי הזה שווה ל-

$$\sum_{i=1}^n (f'_i(p) X(x_i - p_i)) = \sum_{i=1}^n (f'_i(p) (X(x_i) + X(p_i))) = \sum_{i=1}^n (f'_i(p) X(x_i))$$

וזו הנגזרת הכיוונית $\frac{\partial f}{\partial v} \Big|_p$ עבור הווקטור $v = (X(x_1), X(x_2), \dots, X(x_n))$.