

$$nqA = \int \rho dA$$

מעגל LC : במצב רזיננו:

$$I = I_{[0]} \sin(\omega t - \alpha)$$

$$I_{[0]} = \frac{\varphi_{[0]}}{\text{sqrt}\left(R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2\right)}$$

$$\tan(\alpha) = \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}$$

ובמצב של $\omega^2 = \frac{1}{LC}$

$$\alpha = 0$$

$$I_{[0]} = \frac{V_{[0]}}{R}$$

$$\langle X \rangle = \frac{1}{T} \int_0^T X dt$$

$$Bl = \mu_{[0]} I_{[enc]}$$

פיזיקאים:

$$\oint B \cdot dl = \mu_{[0]} I_{[enc]}$$

חוק>ID ימ"נ: תיל: אגדול: זרם.

אכבעות: שדה מגנטי.

לולאה: א: שדה מגן אע' זרם.

$$\epsilon = -\frac{d(B \cdot A)}{dt}$$

הספק:

$$P = \varphi I$$

חוקLEM הוא רובן הוד.

$$L = \frac{\phi[b]}{I}$$

$$U = \frac{LI^2}{2}$$

במשרן סילילי: N מספר כירכות.

$$L = \frac{\mu_{[0]} N^2 A}{l}$$

חוקMKOOL:

(1) חוק גיאו:

$$\oint B \cdot dA = 0 \quad (2)$$

$$\oint E \cdot dl = -\frac{d\phi[b]}{dt} \quad (3)$$

$$\oint B \cdot dl = \mu_{[0]} I + \frac{\mu_{[0]} \epsilon_{[0]} d\phi[e]}{dt} \quad (4)$$

מעגלRC: טעינה:

$$Q(t) = \Delta\varphi C(1 - e^{-\frac{t}{RC}})$$

$$Q = Q_{[0]} e^{-\frac{t}{RC}}$$

מעגלRL: טעינה:

$$I(t) = \frac{\Delta\varphi}{R} (1 - e^{-\frac{Rt}{L}})$$

$$\text{פריקה: } I = I[0] e^{-\frac{Rt}{L}}$$

$$P = \epsilon[0](\epsilon[r] - 1)E$$

זרם: $I = ne < v > A$

צפיפות זרם: $J = ne < v >$

$$\sigma = \frac{ne^2 r}{m}$$

$$\rho \text{ התנגדות סגונית. } \rho = \frac{1}{r}$$

$$J = \sigma E$$

$$I = \iint J \cdot dA$$

$$R = \frac{\rho L}{A}$$

$$dR = \frac{\rho dl}{A}$$

$$R = \frac{\varphi}{I}$$

נדג': חיבור נגדים: בטור:

$$R = \sum R_{[i]}$$

$$\frac{1}{R} = \sum \frac{1}{R_{[i]}}$$

$$\Delta\varphi = \Delta\varphi_{[i]}$$

$$I = \sum I_{[i]}$$

$$\text{חוק הרציפות: } \oint J \cdot dA = -\frac{dq}{dt}$$

$$\text{div}(J) = -\frac{dp}{dt}$$

$$F = qV \times B$$

$$\text{כוח לורנצ: } F = qV \times B$$

$$U = \frac{\iiint B^2 dV}{2\mu_0}$$

תיל בשדה מגנטי שזורם בו זרם:

$$F = IL \times B$$

ל אורק התיל בכיוון הזרם.

חוק בי' סבר: r ו' בין אלמנט האורק לקו הדמיה:

$$dB = \mu_0 Idl \times \frac{\vec{r}}{4\pi r^2}$$

חוקAMPER: מעשיה וטיל:

$$\text{קיוביל: } C = \frac{q}{|\Delta\varphi|} \text{ תמייד קבוע.}$$

חיבור קבועים: במקביל:

$$C = \sum c_{[i]}$$

$$\frac{1}{c} = \sum \frac{1}{c_{[i]}}$$

$$\Delta\varphi = \Delta\varphi_i$$

$$Q = \sum Q_{[i]}$$

$$U = \frac{Q^2}{2C}$$

$$E = \frac{E_0}{\epsilon_r}$$

$$\varphi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left[\frac{k_0}{r} + \frac{k_1}{r^2} + \dots \right]$$

$$k_0 = \int \rho dV$$

$$k_1 = \vec{p} \cdot \hat{r}$$

גבוקה זה הוא וקטור ראשית הצירים ליקוטה המדידה.

$$\text{מומנט דיפול: } p = \sum_i q_{(i)} r_i$$

כעת r הוא וקטור בין ראשית הצירים למטען.

טורק של דיפול בשדה צפוני קבוע: $E \times X = p = |z|$

וקטור פולרייזציה: מומנט דיפול ליחידת נפח.

$$P = \epsilon_0 \chi E$$

צפיפות מטען על המשטח $\sigma[b] = \vec{P}$

צפיפות מטען נפחית בתוך החומר: $P = -\nabla \cdot \vec{p}[b] = -\nabla \cdot \vec{p}$

$$D = \epsilon_{[0]} E + P$$

חוק גיאו: $D = \rho_{[\text{free}]} + Q_{[\text{free}]}$

$$\oint D \cdot dA = Q_{[\text{free}]}$$

$$D = \epsilon_{[0]} \epsilon_{[r]} E$$

ב' ד' דף טורו חשמלי:

$$F = \frac{kq_1 q_2}{|r|^2}$$

פרמייטיביות צפוניות בוואקום: $k = \frac{1}{4\pi\epsilon_0}$

$$F = Eq' \quad E = \frac{kq}{|r|^2}$$

$$dE = \frac{k dq}{r^2} \hat{r}$$

$$\oint E \cdot dA = \frac{q_{in}}{\epsilon_0}$$

שיטףALKTRI: $\phi e = E \cdot A$

פוטנציאל: $\nabla \times E = 0$

$$W = q\Delta\varphi$$

אנרגיה העצורה במערכת: $U = \frac{\epsilon_0}{2} \iiint E^2 dV$

$$E = -\nabla(\varphi)$$

$$\nabla \cdot E = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$\nabla^2 \varphi = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$$

פואו: מטען דמה ספ:

$$\lim_{z \rightarrow \infty} \varphi = 0$$

$$\varphi_{(z=0)} = 0$$

$$E_{(in)} = 0$$

$$\varphi_{(in)} = const$$

$$\rho_{(in)} = 0$$

(4) שדה צפוני על פני מוליך:

$$E = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \hat{n}$$

הארקה לאינטנסיף:

$$\Delta\varphi_{(\infty-r)} = 0$$

$$0 = \frac{qa}{\epsilon_0}$$

Table with the del operator in cartesian, cylindrical and spherical coordinates

Operation **Cartesian coordinates** **Cylindrical coordinates** **Spherical coordinates** (r, θ, φ) , where
 (x, y, z) (ρ, φ, z) θ is the polar angle and φ is azimuthal

$$\nabla \cdot \mathbf{A} = A_x \hat{x} + A_y \hat{y} + A_z \hat{z} = A_x \hat{\rho} + A_y \hat{\varphi} + A_z \hat{z} = A_r \hat{r} + A_\theta \hat{\theta} + A_\varphi \hat{\varphi}$$

$$\nabla f = \frac{\partial f}{\partial x} \hat{x} + \frac{\partial f}{\partial y} \hat{y} + \frac{\partial f}{\partial z} \hat{z} = \frac{\partial f}{\partial \rho} \hat{\rho} + \frac{1}{\rho} \frac{\partial f}{\partial \varphi} \hat{\varphi} + \frac{\partial f}{\partial z} \hat{z} = \frac{\partial f}{\partial r} \hat{r} + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta} \hat{\theta} + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial f}{\partial \varphi} \hat{\varphi}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{A} = \frac{\partial A_x}{\partial x} + \frac{\partial A_y}{\partial y} + \frac{\partial A_z}{\partial z} = \frac{1}{\rho} \left(\frac{\partial (\rho A_r)}{\partial \rho} + \frac{\partial A_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial A_\varphi}{\partial \varphi} \right) + \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial}{\partial \theta} (A_\theta \sin \theta) + \frac{1}{r \sin^2 \theta} \frac{\partial A_\varphi}{\partial \varphi}$$

$$\begin{aligned} \nabla \times \mathbf{A} &= \left(\frac{\partial A_z}{\partial y} - \frac{\partial A_y}{\partial z} \right) \hat{x} + \left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \hat{y} + \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \hat{z} \\ &+ \left(\frac{\partial A_x}{\partial z} - \frac{\partial A_z}{\partial x} \right) \hat{\rho} + \left(\frac{\partial A_z}{\partial \rho} - \frac{\partial A_\rho}{\partial z} \right) \hat{\varphi} + \frac{1}{r} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial A_\theta}{\partial \varphi} - \frac{\partial A_\varphi}{\partial r} \right) \hat{z} \\ &+ \left(\frac{\partial A_y}{\partial x} - \frac{\partial A_x}{\partial y} \right) \hat{\theta} + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial (r A_\theta)}{\partial \rho} - \frac{\partial A_\rho}{\partial \varphi} \right) \hat{z} + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial}{\partial r} (r A_\varphi) - \frac{\partial A_\varphi}{\partial \theta} \right) \hat{\varphi} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Differential displacement } d\mathbf{r} &= dx \hat{x} + dy \hat{y} + dz \hat{z} = d\rho \hat{\rho} + \rho d\varphi \hat{\varphi} + dz \hat{z} = dr \hat{r} + r d\theta \hat{\theta} + r \sin \theta d\varphi \hat{\varphi} \\ d\mathbf{r} & \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{Differential normal area } d\mathbf{S} &= dy dx \hat{z} = \rho d\varphi dx \hat{\rho} = \rho^2 \sin \theta d\theta d\varphi \hat{r} \\ &+ dx dy \hat{z} = -dp dx \hat{\varphi} = +r \sin \theta dr d\varphi \hat{\theta} \\ &+ dx dy dz = \rho dp d\varphi \hat{z} = +r dr d\theta d\varphi \hat{\varphi} \end{aligned}$$

$$\text{Differential volume } dV = dx dy dz = \rho dp d\varphi dr = r^2 \sin \theta dr d\theta d\varphi \hat{r}$$