

תרגול 5 - חשבון אינפי 3

6 בדצמבר 2016

תקציר

נגזרת כיוונית, משפט הערך הממוצע, מטריצת יעקובי, יעקוביאן, כלל שרשרת, נגזרות חלקיות, משפט שורץ.

1 נגזרת כיוונית

הגדרה. תהי $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$. יהי $v \in \mathbb{R}^n$. נגדיר נגזרת לפי וקטור v על ידי

$$f_v(a) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + tv) - f(a)}{t}$$

נגדיר וקטור לפי כיוון v על ידי $f_{\frac{v}{\|v\|}}$.

משפט. תהי $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ דיפרנציאבילית. אזי לכל $f_v, v \in \mathbb{R}^n$ קיימת ומתקיים

$$f_v(a) = df_a(v)$$

הוכחה. מתקיים

$$\begin{aligned} f_v(a) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + tv) - f(a)}{t} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a) + df_a(tv) + o(tv) - f(a)}{t} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{df_a(tv) + o(tv)}{t} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t df_a(v)}{t} + \frac{o(tv)}{t} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} df_a(v) \end{aligned}$$

□

תרגיל 1. תהי $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ פונקציה דיפרנציאבילית. מצאו את הוקטור v מנורמל עבורו df_v מקסימלית בנקודה a .

פתרון: לפי המשפט הקודם מתקיים

$$f_v(a) = df_a(v) = \left\langle \nabla f(a), \frac{v}{\|v\|} \right\rangle \leq \left\langle \nabla f(a), \frac{\nabla f(a)}{\|\nabla f(a)\|} \right\rangle.$$

ולכן הוקטור עבורו מתקבל מקסימום הינו $\frac{\nabla f(a)}{\|\nabla f(a)\|}$.

תרגיל 2. תהא פונקציה

$$f(x, y, z) = x \arctan(yz)$$

עבור $a = (1, 1, 1)$ מצאו את הוקטור מנורמל עבורו f עולה באופן מקסימלי. פתרון. מהתרגיל הקודם, ידוע לנו שהכיוון עליה המקסימלי הוא בכיוון הגרדיאנט. לכן נמצא את וקטור הנגזרות החלקיות וננרמל אותו.

$$f_x = \arctan(yz)$$

$$f_y = \frac{xz}{1 + y^2 z^2}$$

$$f_z = \frac{xy}{1 + y^2 z^2}$$

נציב $(1, 1, 1)$ ונקבל

$$(f_x, f_y, f_z)(1, 1, 1) = \left(\frac{\pi}{4}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2} \right)$$

והוקטור המנורמל יוצא

$$\frac{16}{4\pi^2 + 32} (\pi, 2, 2)$$

2 משפט הערך הממוצע

צורת רישום. תהיינה $a, b \in \mathbb{R}^n$. קטע סגור $[a, b]$ הוא הקבוצה

$$[a, b] = \{a + t(b - a) \mid t \in [0, 1]\}$$

משפט. תהי $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ דיפרנציאבילית בכל נקודה של הקטע $[a, b]$. אזי קיימת $c \in [a, b]$ שכך שמתקיים $f(b) - f(a) = \nabla f(c)(b - a)$.

הוכחה. הראיון הוא להפעיל את משפט הערך הביניים במשתנה אחד. ראשית, נגדיר $g: [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ על ידי

$$g(t) = f(a + t(b - a))$$

נראה ש g גזירה ב $[0, 1]$. מתקיים

$$\begin{aligned} g(t+h) - g(t) &= f(a + (t+h)(b-a)) - f(a + t(b-a)) \\ &= \nabla f(a + t(b-a) + h(b-a)) - f(a + t(b-a)) \\ &= \nabla f(a + t(b-a)) h(b-a) + o(h(b-a)) \end{aligned}$$

נשים לב שכל פונקציה שהיא $o(h(b-a))$ היא בהכרח גם $o(h)$. נרשום

$$(\nabla f(a+t(b-a))(b-a))h = \nabla f(a+t(b-a))h(b-a)$$

ונקבל

$$g(t+h) - g(t) = (\nabla f(a+t(b-a))(b-a))h + o(h)$$

נחלק ב h ונשאיף לאפס ונבל

$$.g'(t) = \nabla f(a+t(b-a))(b-a)$$

ברור ש g רציפה ב 0 ו 1 . לכן לפי משפט הערך הממוצע במשתנה אחד קיים t_0 כך ש

$$.g(1) - g(0) = g'(t_0)$$

נציב ונקבל

$$f(b) - f(a) = \nabla f(a+t_0(b-a))(b-a)$$

□

ניקח $c = (a+t_0(b-a))$.

תרגיל 3. האם ניתן להכליל את משפט ערך הממוצע לפונקציות וקטוריות? כלומר האם ניתן להחליף \mathbb{R} ב \mathbb{R}^m במשפט הקודם?

פתרון: לא, נביא דוגמה נגדית. נגדיר

$$.\gamma(t) = (a \cos \omega t, a \sin \omega t, b \omega t)$$

נגדיר $t_1 = 0$ ו $t_2 = \frac{2\pi}{\omega}$. נשים לב שמתקיים

$$\gamma(t_1) = (a, 0, 0)$$

$$\gamma(t_2) = (a, 0, 2\pi b)$$

נשים לב שמתקיים

$$.\gamma(t_2) - \gamma(t_1) = (0, 0, 2\pi b)$$

עכשו נניח שקיים $\tau \in (0, \frac{2\pi}{\omega})$ מתקיים

$$.\gamma'(\tau) = (-a\omega \sin \omega\tau, a\omega \cos \omega\tau, b\omega)$$

אבל מתקיים $(-a\omega \sin \omega\tau, a\omega \cos \omega\tau) \neq (0, 0)$ ולכן המפושט לא מתקיים.

ראינו שבמימד אחד - יש קשר בין הפרש $f(b), f(a)$ אורך הקטע $[a, b]$ והנגזרת של f . נשאלת השאלה - האם ניתן להכליל את הטענה למימדים יותר גבוהים? למשל - האם יש קשר בין הערכים של הפונקציה על קודקודיו של המלבן לשטח שלו והנגזרות?

תרגיל 4. נניח ש f מוגדרת על קבוצה פתוחה $E \subseteq \mathbb{R}^2$. נניח ש f_x ו f_{xy} קיימים בכל נקודה של E . נניח ש $Q \subseteq E$ הוא מלבן סגור אם צדיים מקבילים לצירי הקוארדינטות, כך ש (a, b) ו $(a+h, b+k)$ הם קודקודים מנוגדים $h, k > 0$. נגדיר

$$.\Delta(f, Q) = f(a+h, b+k) - f(a+h, b) - f(a, b+k) + f(a, b)$$

אזי קיימת נק' (c, d) פנימית של E כך ש $\Delta(f, Q) = hk f_{xy}(c, d)$

פתרון: נגדיר $u(t) = f(t, b+k) - f(t, b)$. נשים לב ש

$$\Delta(f, Q) = u(a+h) - u(a)$$

מכיוון ש u גזירה ורציפה, על פי משפט ערך הממוצע קיים $c \in [a, a+h]$ כך ש

$$\begin{aligned}\Delta(f, Q) &= u(a+h) - u(a) \\ &= ku'(c) \\ &= k(f_x(c, b+k) - f_x(c, b)) \\ &= kh(f_{xy}(c, d))\end{aligned}$$

3 קירובים בעזרת דיפרנציאל

נזכיר ונחדד הגדרה שכבר השתמשנו בו בהגדרה של דיפרנציאל.

הגדרה. נאמר ש f זניח ביחס ל v ונסמן $f = o(v)$ אם מתקיים

$$\lim_{\|v\| \rightarrow 0} \frac{\|f\|}{\|v\|} = 0$$

למעשה, הסימון המדויק הוא $f \in o(v)$ ולא $f = o(v)$. את הסימון

$$f(a+v) = f(a) + df_a(v) + o(v)$$

צריך להבין כך

$$\begin{aligned}f(a+v) &= f(a) + df_a(v) + g(v) \\ g &\in o(v)\end{aligned}$$

שוב, מטעמים "מסורתיים" נרשום את הסימון המקובל $f = o(v)$ אבל צריך להבין את המשמעות המתמטית.

כזכור, אם פונקציה f דיפרנציאבילית, ההפרש $f(a+v) - f(a) - df_a(v)$ זניח ביחס ל v .

$$f(a+v) - f(a) - df_a(v) = o(v)$$

העובדה הזאת מאפשרת לנו לקרב פונקציות בעזרת דיפרנציאל. כרגע, לא נחשב את השגיאה. על מנת להעריך את השגיאה באופן מדויק, נצטרך שארית טיילור שנלמד בהמשך. השיטה דומה לקירוב בעזרת נגזרת. על מנת לקרב את ערך הפונקציה f בנקודה x אנחנו נחפש נקודה קרובה a שבה ערך $f(a)$ ידוע ואז נשתמש בקירוב

$$f(x) \approx f(a) + df_a(x-a)$$

תרגיל 5. תוך שימוש בדיפרנציאל קרבו את הביטוי $\sin 29^\circ \tan 46^\circ$.

פתרון: נמיר את הביטוי לרדיאנים.

$$29^\circ = \frac{\pi}{6} - \frac{\pi}{180}$$

$$46^\circ = \frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{180}$$

הפונקציה מן הסתם תהיה $f(x, y) = \sin x \tan y$ והנקודה שניקח $(x, y) = (\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4})$. נקרב בעזרת

$$\begin{aligned} f\left(\frac{\pi}{6} - \frac{\pi}{180}, \frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{180}\right) &\approx f\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right) + df_{\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right)}\left(\begin{matrix} -\frac{\pi}{180} \\ \frac{\pi}{180} \end{matrix}\right) \\ &= f\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right) + \left(f_x\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right), f_y\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right)\right)\left(\begin{matrix} -\frac{\pi}{180} \\ \frac{\pi}{180} \end{matrix}\right) \\ &= \sin \frac{\pi}{6} \sin \frac{\pi}{4} - f_x\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right) \frac{\pi}{180} + f_y\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right) \frac{\pi}{180} \\ &= \frac{1}{2} - f_x\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right) \frac{\pi}{180} + f_y\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right) \frac{\pi}{180} \end{aligned}$$

נחשב את הנגזרות החלקיות.

$$f_x = \cos x \tan y \Rightarrow f_x\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right) = \frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$f_y = \frac{\sin x}{\cos^2 y} \Rightarrow f_y\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right) = 1$$

נציב ונקבל

$$\begin{aligned} f\left(\frac{\pi}{6} - \frac{\pi}{180}, \frac{\pi}{4} + \frac{\pi}{180}\right) &\approx \frac{1}{2} - f_x\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right) \frac{\pi}{180} + f_y\left(\frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{4}\right) \frac{\pi}{180} \\ &= \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2} \frac{\pi}{180} + \frac{1}{2} \frac{\pi}{180} \\ &\approx \frac{1}{2} + \left(-\frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{1}{2}\right) \frac{11}{630} \end{aligned}$$

4 כלל שרשרת

כלל שרשרת נותנת את הקשר בין פונקציות דיפרנציאליות f ו g והדיפרנציאל שלהן. אנחנו נשתמש בו בעיקר על מנת

1. להראות שפונ' דיפרנציאבילית
2. לחשב דיפרנציאלים ונגזרות חלקיות של פונ' מסובכות - למשל במקרים של פונ' שלא ניתנות באופן מפורש.
3. שימושים תאורטיים - בהוכחות של חלק מהמשפטים.

אז מה הכלל אומר?

משפט. יהיו $A \subseteq \mathbb{R}^n, B \subseteq \mathbb{R}^m$ קבוצות פתוחות, $f : A \rightarrow \mathbb{R}^n$ פונקציות דיפרנציאביליות ב $a \in A, g : B \rightarrow \mathbb{R}^k$ פונקציה דיפרנציאבילית ב $f(a)$. אז $g \circ f$ דיפרנציאבילית ב a ומתקיים

$$g \circ f(a) = dg_{f(a)} \circ df_a$$

נזכיר, שלכל העתקה לינארית קיימת מטריצה מייצגת. מכיוון שדיפרנציאל הוא העתקה לינארית, גם לו יש מטריצה מייצגת. המטריצה המייצגת של דיפרנציאל נקראת מטריצת יעקובי.

צורת רישום. תהי $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ פונקציה דיפרנציאבילית ב $a \in A$. המטריצה המייצגת של df_a נקראת מטריצת יעקובי של f ב a ומסומנת על ידי $D_a(f), \nabla f(a)$ או $J_a(f)$ (מתקיים)

$$D_a(f) = \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j} \right) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(a) & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(a) \\ \vdots & \cdots & \vdots \\ \frac{\partial f_m}{\partial x_1}(a) & \cdots & \frac{\partial f_m}{\partial x_n}(a) \end{pmatrix}$$

כלל שרשרת נותן לנו את הקשר הבא בין מטריצות יעקובי

$$D_a(g \circ f) = D_{f(a)}(g) D_a(f)$$

זה פשוט נובע מהעובדה באלגברה לינארית שהקשר שמטריצה מייצגת של הרכבת העתקות הינה כפל של המטריצות המייצגות.

הנוסחה עם המטריצות מאפשרת לחשב בפועל את הדיפרנציאלים והנגזרות החלקיות. בפרט, אם $f = u \circ x(t)$ היא פונקציה ממשית (מקבלת ערכים ב \mathbb{R}), דהיינו

$$f(a_1, \dots, a_m) = u(x_1(a_1, \dots, a_m), \dots, x_n(a_1, \dots, a_m))$$

אז הנגזרות החלקיות נתונות על ידי

$$\frac{\partial f}{\partial t_i} = \sum_{j=1}^n \frac{\partial u}{\partial x_j}(x(a)) \frac{\partial x_j}{\partial t_i}(a)$$

לעיתים, לצורך נוחות של רישום, כאשר ההקשר ברור, נשמיט את הנקודות ונרשום פשוט

$$\frac{\partial f}{\partial t_i} = \sum_{j=1}^n \frac{\partial u}{\partial x_j} \frac{\partial x_j}{\partial t_i}$$

על מנת לראות זאת, נשים לב ש $\frac{\partial f}{\partial t_i}$ הוא פשוט העמודה ה i של מטריצת יעקובי $D_a f = \left(\frac{\partial f}{\partial t_1}, \dots, \frac{\partial f}{\partial t_m} \right) (a)$, כלומר הרכיב i של המטריצה ונחשב אותו

ישירות על

$$D_a(f) = D_a(u \circ x) = D_{x(a)}(u) \circ D_a(x)$$

$$= \left(\frac{\partial u}{\partial x_1}, \dots, \frac{\partial u}{\partial x_n} \right) \begin{pmatrix} \frac{\partial x_1}{\partial t_1} & \dots & \frac{\partial x_1}{\partial t_m} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial x_n}{\partial t_1} & \dots & \frac{\partial x_n}{\partial t_m} \end{pmatrix}$$

על ידי כפל שורה-עמודה נקבל את הביטוי שרשמנו.

תרגיל 6. חשבו את $\frac{dw}{dt} \Big|_{t=1}$ כאשר

$$w = x^3 y^2 z^4$$

ו

$$(x, y, z) = (t^2, t + 2, 2t^4)$$

בעזרת כלל שרשרת:

$$\begin{aligned} \frac{dw}{dt} &= D_{(1,3,2)}(w) \cdot D_{(1)}(x, w, z) \\ &= (3x^2 y^2 z^4, 2x^2 y z^4, 4x^3 y^2 z^3) \Big|_{(1,3,2)} \begin{pmatrix} 2t \\ 1 \\ 8t^3 \end{pmatrix} \Big|_{t=1} \\ &= (432, 96, 288) \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 8 \end{pmatrix} \\ &= 864 + 96 + 2304 \\ &= 3264 \end{aligned}$$

תרגיל 7. חשבו את $dg_a(h)$ כאשר

$$g = \phi \circ f$$

$$a = (1, 1)$$

$$h = (3, 2)$$

$$f(x, y) = (x^2 + xy + 1, y^2 + 2)$$

$$\phi(u, v) = (u + v, 2u, v^2)$$

פתרון: הנגזרות החלקיות של כל הפונקציות קיימות ורציפות ולכן הן דיפרנציאביליות. נחשבת את הדיפנציאל בעזרת כלל שרשרת.

$$D_{(u,v)}(\phi) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \\ 0 & 2v \end{pmatrix}$$

$$D_{(x,y)}(f) = \begin{pmatrix} 2x + y & x \\ 0 & 2y \end{pmatrix}$$

כמו כן, אם נציב $(u, v) = f(1, 1) = (3, 3)$ נקבל

$$D_{(1,1)}(f) = \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$D_{(3,3)}(\phi) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \\ 0 & 6 \end{pmatrix}$$

בנוסף, מתקיים

$$dg_a(h) = D_a(g)h = D_{f(a)}(\phi)D_a(f)$$

נציב את a ואת h ונקבל

$$\begin{aligned} D_{(1,1)}(g)h &= \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \\ 0 & 6 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 6 & 2 \\ 0 & 12 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 15 \\ 22 \\ 24 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

תרגיל 8. חשבו את מטריצת יעקובי של $g = f \circ \phi$ בנקודה $(0, 0)$ כאשר נתון ש

$$\phi(x, y) = \left(\frac{1}{2}(e^y + \cos x), \frac{1}{2}(e^x + \cos y) \right)$$

ו f דיפרנציאבילית ב $(1, 1)$ עם מטריצת יעקובי שלה בנקודה היא

$$\begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

שוב, ϕ דיפרנציאבילית בכל רכיב וכסכום / מכפלה / הרכבה של דיפרנציאביליות, ולכן דיפרנציאבילית. כמו כן, $\phi(0, 0) = (1, 1)$ ולכן g דיפרנציאבילית ב $(0, 0)$ כהרכבה של דיפרנציאביליות. על מנת למצוא את מטריצת יעקובי שלה נשתמש בכלל שרשרת.

$$\begin{aligned} D_{(0,0)}(g) &= D_{(0,0)}(f \circ \phi) \\ &= D_{\phi(0,0)}(f)D_{(0,0)}(\phi) \end{aligned}$$

נחשב את $D_{(0,0)}(\phi)$.

$$D_{(x,y)}(\phi) = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -\sin x & e^y \\ e^x & -\sin y \end{pmatrix}$$

נציב $(0, 0)$ ונקבל

$$D_{(0,0)}(\phi) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

ולכן מתקיים

$$\begin{aligned} D_{(0,0)}(g) &= D_{\phi(0,0)}(f) D_{(0,0)}(\phi) \\ &= \begin{pmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$