

## פיסיקה למתמטיקאים 88-320

### תרגיל 5

1. נתונה מטוטלת פוקו המורכבת מחוט חסר מסה באורך  $\ell$  ומסה  $m$  בקצהו. המטוטלת ממוקמת בקו רוחב  $\lambda$  (ביחס לאופק) ונוטה בזווית  $\theta$ . המהירות הזוויתית של כדור"א  $\Omega$ .

(א) רשמו את הלגראנג'יאן של המטוטלת והראו כי הוא ניתן לכתיבה (עד כדי קבוע) בצורה

$$\mathcal{L} = \mathcal{L}_0 + 2\Omega \sin \lambda L + o(\Omega)$$

כאשר  $\mathcal{L}_0$  לגראנג'יאן "רגיל" של מטוטלת בקורדינטות קרטזיות ו  $L$  התנע הזוויתי

(הדרכה: רשמו את מהירות המטוטלת במערכת האינרציאלית ("הרגילה"), עבור הפוטנציאל, כך ש  $\vec{v} = \vec{v}' + 2\vec{\Omega} \times \vec{r}$  כאשר  $\vec{v}' = \dot{x}\hat{x} + \dot{y}\hat{y} + \dot{z}\hat{z}$ . השתמשו בקרוב תנודות קטנות  $\omega^2 = g/\ell$  כאשר  $m\omega^2\ell^2 \cos \theta \approx m\omega^2\ell^2(1 - \frac{1}{2}\theta^2)$  כד ש בנוסף הניחו ש  $\ell^2\theta^2 \approx x^2 + y^2$ , כלומר הזניחו את התנועה בכיוון  $\hat{z}$ . כמוכן הזניחו איברים  $O(\Omega^2)$ .)

$$\vec{\Omega} \times \vec{r} = \Omega \begin{vmatrix} \hat{x} & \hat{y} & \hat{z} \\ 0 & \cos \lambda & \sin \lambda \\ x & y & z \end{vmatrix} = \Omega \begin{pmatrix} z \cos \lambda - y \sin \lambda \\ x \sin \lambda \\ -x \cos \lambda \end{pmatrix}$$

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} \dot{x} + 2z\Omega \cos \lambda - 2y\Omega \sin \lambda \\ \dot{y} + 2x\Omega \sin \lambda \\ \dot{z} - 2x\Omega \cos \lambda \end{pmatrix} \text{ היא}$$

אם נזניח את התנועה בכיוון  $\hat{z}$  ( $\dot{z} \sim z \approx 0$ ) ונזרוק איברים  $O(\Omega^2)$  נקבל (עד כדי קבוע) את הלגראנג'יאן

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2}m ((\dot{x} - 2y\Omega \sin \lambda)^2 + (\dot{y} + 2x\Omega \sin \lambda)^2 + (-2x\Omega \cos \lambda)^2) - \frac{1}{2}m\omega^2(x^2 + y^2) =$$

$$\frac{1}{2}m(\dot{x}^2 + \dot{y}^2) + 2m\Omega \sin \lambda(xy - yx) - \frac{1}{2}m\omega^2(x^2 + y^2) + o(\Omega) = \mathcal{L}_0 + 2\Omega \sin \lambda L + o(\Omega)$$

כאשר  $\mathcal{L}_0 = \frac{1}{2}m(\dot{x}^2 + \dot{y}^2) - \frac{1}{2}m\omega^2(x^2 + y^2)$  הלגראנג'יאן ה"רגיל" בקירוב תנודות קטנות ו  $L = m(xy - yx)$  התנע הזיתי.

(ב) כתבו את משוואות אוילר לגראנג' והשוו למשוואות התנועה שקיבלנו בכיתה. נקבל

$$\begin{aligned} m\ddot{x} - 2m\Omega \sin \lambda \dot{y} + m\omega^2 x &= 0 \\ m\ddot{y} + 2m\Omega \sin \lambda \dot{x} + m\omega^2 y &= 0 \end{aligned}$$

כפי שקיבלנו בכתה.

(ג) הוכיחו כי התנע הזיתי אינו נשמר (רמז: שני לגראנג'יאנים  $\mathcal{L}_1, \mathcal{L}_2$  הנבדלים בקבוע, כלומר  $\mathcal{L}_2 = \mathcal{L}_1 + const$ , שומרים על משוואות התנועה)

נניח בשלילה כי  $L$  קבוע. לפי סעיף (א) שני הלגראנג'יאנים נבדלים (בסדר ראשון ב  $\Omega$ ) בביטוי מהצורה  $const \times L$ . אזי משוואות התנועה עבור הלגראנג'יאן ה"רגיל"  $\mathcal{L}_0$  והלגראנג'יאן  $\mathcal{L} = \mathcal{L}_0 + const \times L$  המביא בחשבון את סבוב כדור"א, זהות. על פי סעיף (ב) משוואות התנועה, כמובן, שונות ממשוואות התנועה ה"רגילות", ולכן ההנחה ש  $L$  קבוע אינה נכונה.

(ד) מצאו גודל נשמר באמצעות משפט נתר (רמז: סיבוב אינפיניטיסימלי  $x \mapsto x + \epsilon y, y \mapsto y - \epsilon x$ )

קל לראות כי הלגראנג'יאן נשמר (בסדר ראשון ב  $\epsilon$ , כלומר  $\mathcal{L}' = \mathcal{L} + o(\epsilon)$ ) תחת סבוב אינפיניטיסימלי  $x \mapsto x + \epsilon y, y \mapsto y - \epsilon x$  ולכן

$$Q = \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{x}} y + \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{y}} (-x) = m\dot{x}y - 2my^2\Omega \sin \lambda - m\dot{y}x - 2mx^2\Omega \sin \lambda =$$

$$L - 2m\Omega \sin \lambda (x^2 + y^2) = const$$

(ה) משוואות התנועה של התנע הזיתי נתונה ע"י  $\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{\tau}$  כאשר  $\vec{\tau} = \vec{r} \times \vec{F}$  מומנט הכח  $\vec{F}$ . מצאו את המומנט שמפעיל כח קוריוליס<sup>1</sup> (רמז: סעיף (ד))

<sup>1</sup>מכיוון שלמטוטלת רכיב מהירות סופי בכיוון הרדיאלי, כח קוריוליס מפעיל מומנט  $\vec{\tau} \neq 0$

מסעיף (ד) נקבל

$$L = 2m\Omega \sin \lambda(x^2 + y^2) + const$$

ולכן <sup>2</sup>

$$\frac{dL}{dt} = \tau = 4m\Omega \sin \lambda(x\dot{x} + y\dot{y})$$

2. הראו כי  $x > 0$ ,  $f_X(x) = \frac{\lambda^r}{(r-1)!} x^{r-1} e^{-\lambda x}$ ,  $r = 1, 2, 3, \dots$  ו  $\lambda > 0$ , פונקציית צפיפות הסתברות. חשבו את  $std(X)$ .

$$(\int_0^\infty x^k e^{-ax} dx = \frac{k!}{a^{k+1}})$$

ברור כי  $f_X(x) \geq 0$ ,  $\forall x > 0$  וכן

$$\int_0^\infty f_X(x) dx = \int_0^\infty \frac{\lambda^r}{(r-1)!} x^{r-1} e^{-\lambda x} dx = \frac{\lambda^r}{(r-1)!} \frac{(r-1)!}{\lambda^r} = 1.$$

$$\langle X \rangle = \int_0^\infty x f_X(x) dx = \int_0^\infty \frac{\lambda^r}{(r-1)!} x^r e^{-\lambda x} dx = \frac{r}{\lambda}.$$

$$\langle X^2 \rangle = \int_0^\infty x^2 f_X(x) dx = \int_0^\infty \frac{\lambda^r}{(r-1)!} x^{r+1} e^{-\lambda x} dx = \frac{r(r+1)}{\lambda^2}$$

ולכן

$$std(X) = \sqrt{\langle X^2 \rangle - \langle X \rangle^2} = \sqrt{\frac{r(r+1)}{\lambda^2} - \frac{r^2}{\lambda^2}} = \frac{\sqrt{r}}{\lambda}.$$

---

<sup>2</sup>מחישוב ישיר מקבלים  $\tau_0 = 2m\Omega \sin \lambda(x\dot{x} + y\dot{y})$  כך שלמעשה משפט נתר נותן לנו את המומנט הפיזיקלי עד כדי כפל בקבוע

3. צפרדע קופצת מטר בכל פעם, ימינה בהסתברות  $\frac{3}{4}$  ושמאלה בהסתברות  $\frac{1}{4}$ . מה ההסתברות שלאחר 10 קפיצות תימצא הצפרדע שני מטרים ימינה מנקודת המוצא ?

כדי להימצא 2 מטרים ימינה לאחר 10 קפיצות יש לקפוץ 6 מטרים ימינה ו 4 שמאלה. זהו תהליך של  $n = 10$  נסיונות בלתי תלויים עם  $k = 6$  "הצלחות" (קפיצות ימינה) בהסתברות  $p = \frac{3}{4}$  ו  $n - k = 4$  "כשלונות" (קפיצות שמאלה) בהסתברות  $1 - p = \frac{1}{4}$ , המפולג בינומית  $X \sim B(n, p)$  עם הסתברות  $P(X = k) = \binom{n}{k} p^k (1 - p)^{n-k}$ . אם כן

$$P(X = 6) = \binom{10}{6} \left(\frac{3}{4}\right)^6 \left(\frac{1}{4}\right)^4 \simeq 0.15.$$

4. למתח של אות הנקלט בגלאי יש צפיפות נורמלית  $f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-x^2/2}$ . נגדיר משתנה אקראי חדש  $Y = 4X^2$ . מצאו את צפיפות ההסתברות של  $Y$ ,  $h_Y(y)$ , (הדרכה: התבוננו בפונקציית ההצטברות  $F_X(x) = P(X \leq x) = \int_{-\infty}^x f_X(s) ds$  והביעו באמצעותה את ההסתברות  $P\left(-\frac{\sqrt{y}}{2} \leq X \leq \frac{\sqrt{y}}{2}\right)$  נתבונן בפונקציית ההצטברות

$$F_X(x) = P(X \leq x) = \int_{-\infty}^x f_X(s) ds.$$

אזי  $F'_X(x) = f_X(x)$  ו

$$P(-\sqrt{y}/2 \leq X \leq \sqrt{y}/2) = F_X(\sqrt{y}/2) - F_X(-\sqrt{y}/2), \quad y > 0$$

ולכן

$$h_Y(y) = F'_X(\sqrt{y}/2) \frac{d}{dy}(\sqrt{y}/2) - F'_X(-\sqrt{y}/2) \frac{d}{dy}(-\sqrt{y}/2) =$$

$$\begin{aligned} &= f_X(\sqrt{y}/2) \frac{d}{dy}(\sqrt{y}/2) - f_X(-\sqrt{y}/2) \frac{d}{dy}(-\sqrt{y}/2) = \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-y/8} \left( \frac{1}{4\sqrt{y}} + \frac{1}{4\sqrt{y}} \right) = \frac{1}{\sqrt{8\pi y}} e^{-y/8}, \quad y > 0, \end{aligned}$$

ובסך הכל

$$h_Y(y) = \begin{cases} 0 & , y \leq 0 \\ \frac{1}{\sqrt{8\pi y}} e^{-y/8} & , y > 0 \end{cases}$$