

צורת פתרון כללי במקרה הכללי

$$y' = Ay$$

$$\Downarrow$$

$$(My)' = My' = MAy = MAM^{-1} My$$

$$z := My, B := MAM^{-1} : \text{הצבה}$$

$$\Downarrow$$

$$z' = Bz$$

ניקח B להיות מטריצת זיורדן (M מטריצה מזיורדנת) והמערכת מתפצלת לבלוקים:

$$y' = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 1 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & \lambda \end{pmatrix} y$$

לדוגמה,

$$\begin{pmatrix} (1 & 1) & 0 & 0 \\ (0 & 1) & 0 & 0 \\ 0 & 0 & (2 & 1) \\ 0 & 0 & (0 & 2) \end{pmatrix}$$

מתפצל ל - :

$$y' = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} y, \quad z' = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} z$$

הטענה היא:

$$y' = J(\lambda)_{n \times n} y, \quad \lambda \in \mathbb{R}$$

אזי הפתרון הכללי הוא מהצורה:

$$\begin{pmatrix} p_1(x) \\ \vdots \\ p_n(x) \end{pmatrix} e^{\lambda x}$$

כאשר כל $p_j(x)$ פולינום מדרגה $(n-1)$.

נפתור שורה – שורה :

$$\begin{aligned} y_n' &= \lambda y_n \Rightarrow y_n = c_n e^{\lambda x} \\ y_{n-1} &= \lambda y_{n-1} + y_n \\ \Rightarrow (y_{n-1} e^{-\lambda x})' &= c_n \\ y_{n-1} e^{-\lambda x} &= c_n x + c_{n-1} \\ \Rightarrow y_{n-1} &= e^{\lambda x} (c_n x + c_{n-1}) \end{aligned}$$

פתרון כללי למערכת :

$$y' = J(\lambda)_{n \times n} y$$

הוא :

$$y(x) = e^{\lambda x} \left[c_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + c_2 \begin{pmatrix} x \\ 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + c_n \begin{pmatrix} \frac{x^{n-1}}{(n-1)!} \\ \frac{x^{n-2}}{(n-2)!} \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} \right]$$

הפתרון למערכת :

$$y' = Ay$$

האקספוננט המטריציונלי הוא :

$$\vec{y} = e^{Ax} \vec{y}_0$$

כאשר עבור מטריצה קבועה M נגדיר :

$$e^M = \sum_{k=0}^{\infty} \frac{M^k}{k!}$$

$$A = PDP^{-1}$$

$$A^k = PD^k P^{-1}$$

$$e \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & \lambda_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^{\lambda_1} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & e^{\lambda_n} \end{pmatrix}$$

$$e \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 1 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & \lambda \end{pmatrix} = e^\lambda \begin{pmatrix} 1 & 1 & \frac{1}{2!} & \dots & \frac{1}{n!} \\ 0 & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \frac{1}{2!} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & 1 \\ 0 & \dots & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

סיכום

1. ניתן לפתור מערכת עם מקדמים קבועים בצורה ישירה אם היא לכסינה:

$$y(x) = \sum c_j \vec{v}_j \cdot e^{\lambda_j x}$$

2. ערכים עצמיים מרוכבים באים בזוגות צמודים (יחד עם הוקטורים העצמיים שלהם)

וניתן לקחת חלק ממשי וחלק מדומה כפתרונות בלתי תלויים לינארית.

3. ריבוי בערך עצמי, מעבר למימד המרחב העצמי \Leftarrow מדביקים פולינום מדרגת הניוון.

אפשר דרך צורת ז'ורדן, דרך אקספוננט מטריציונלי, או דרך "ניחוש" + הצבה במשוואה.

דוגמה

$$x' = \lambda - dx$$

$$y' = -\alpha y$$

$$v' = ky - uv$$

$$\Rightarrow y = y_0 e^{-\alpha t}$$

$$v' = ky - uv$$

$$\Rightarrow v = v_0 \cdot \frac{ue^{-\alpha t} - ae^{-\alpha t}}{u - \alpha}, \quad 0 = ky_0 - uv_0, \quad v_0 = \frac{k}{4} y_0$$

$$v \sim v_0 e^{-\alpha t}$$