

מד"ר - הרצאה 6

21 באוגוסט 2011

משוואת בסל

$$x^2 y'' + x y' + (x^2 - m^2) y = 0$$

כאשר נניח $m \geq 0$.

$$y'' + \frac{1}{x} y' + \left(1 - \frac{m^2}{x^2}\right) y = 0$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \left(x \cdot \frac{1}{x}\right) = 1$$

$$\lim_{x \rightarrow 0} \left(x^2 \left(1 - \frac{m^2}{x^2}\right)\right) = -m^2$$

נעביר למשוואת אוילר המתאימה:

$$x^2 y'' + 1 \cdot x y' - m^2 y = 0$$

ננחש פתרון

$$\begin{aligned} y &= x^r \\ y' &= r x^{r-1} \\ y'' &= r(r-1) x^{r-2} \end{aligned}$$

נציב ונקבל את המשוואה האינדיציאלית:

$$\begin{aligned} r(r-1) + r - m^2 &= 0 \\ r^2 &= m^2 \\ r &= \pm m \end{aligned}$$

נבדוק מקרים. אם:

$$r_1 - r_2 = 2m \notin \mathbb{Z}$$

אז הפתרון:

$$y = c_1 x^m \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n + c_2 x^{-m} \sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n$$

נציב את הטור הראשון במשוואה:

$$\begin{aligned}
 y &= \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^{m+n} \\
 y' &= \sum_{n=0}^{\infty} a_n (m+n) x^{m+n-1} \\
 y'' &= \sum_{n=0}^{\infty} a_n (m+n)(m+n-1) x^{m+n-2} \\
 \sum_{n=0}^{\infty} a_n (m+n)(m+n-1) x^{m+n} &+ \sum_{n=0}^{\infty} a_n (m+n) x^{m+n} - \sum_{n=0}^{\infty} m^2 a_n x^{m+n} \\
 &+ \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^{m+n+2} = 0 \\
 \sum_{n=0}^{\infty} a_n (m+n)(m+n-1) x^{m+n} &+ \sum_{n=0}^{\infty} a_n (m+n) x^{m+n} - \sum_{n=0}^{\infty} m^2 a_n x^{m+n} \\
 &+ \sum_{\ell=2}^{\infty} a_{\ell-2} x^{m+\ell} = 0
 \end{aligned}$$

נשווה מקדמים:

$$\begin{aligned}
 a_n [(m+n)(m+n-1) + m+n - m^2] &= -a_{n-2} \\
 a_n &= \frac{-a_{n-2}}{n(n-2m)}
 \end{aligned}$$

אם נסתכל על $n = 1$ נקבל

$$a_1 = 0$$

ולכן כל המקדמים האי-זוגיים מתאפסים, ועבור האיברים הזוגיים נקבל:

$$a_{2k} = -\frac{a_{2k-2}}{2k(2k-2m)}$$

נפתור את נוסחת הרקורסיה ונקבל:

$$y = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{a_0}{2^{2n} n! (m+1)(m+2)\dots(m+n)} x^{2n+m}$$

אם

$$r_1 - r_2 = 2m \in \mathbb{Z}$$

אז הפתרון הוא:

$$y = c_1 x^{-m} \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n + c_2 x^m \ln x \sum_{n=0}^{\infty} b_n x^n$$

הגדרה

$$\Gamma(\alpha) = \int_0^{\infty} x^{\alpha-1} e^{-x} dx$$

עבור $\alpha > 0$.

$$\int x^{\alpha-1} e^{-x} dx = -x^{\alpha-1} e^{-x} \Big|_0^{\infty} + (\alpha-1) \int_0^{\infty} x^{\alpha-2} e^{-x} dx = (\alpha-1) \Gamma(\alpha-1)$$

אזי נשים לב שעבור $n \in \mathbb{N}$ נקבל:

$$\Gamma(n) = (n-1)!$$

זו בעצם הרחבה של פונק' העצרת למספרים ממשיים.

$$\Gamma(\alpha-1) = \frac{\Gamma(\alpha)}{\alpha-1}$$

$$\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi}$$

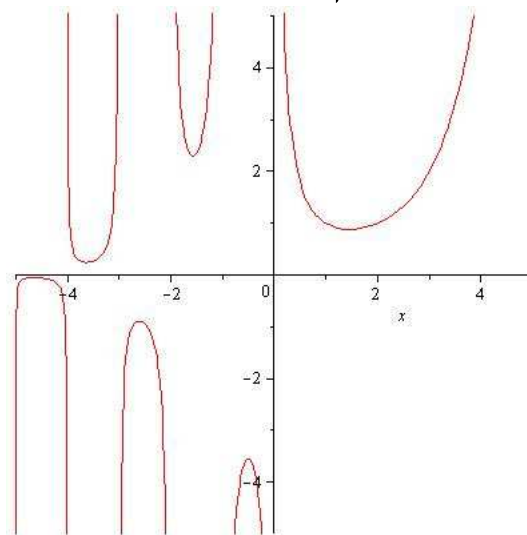
$$\Gamma\left(-\frac{1}{2}\right) = \frac{\sqrt{\pi}}{-\frac{1}{2}} = -2\sqrt{\pi}$$

$$\Gamma\left(-\frac{3}{2}\right) = \frac{-2\sqrt{\pi}}{-\frac{3}{2}} = \frac{4\sqrt{\pi}}{3}$$

נשים לב שיש לנו בעיה עבור כל השלמים השליליים:

$$\Gamma(0) = \frac{1}{0}$$

אם נצייר את Γ נקבל:



אם נציב בפתרון מקודם:

$$a_0 = \frac{c}{\Gamma(m+1)}$$

או נקבל:

$$y = c \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n \frac{1}{2^{2n} n! \cdot \Gamma(m+n+1)} x^{2n+m}$$

פונק' כזו נקראת פונק' בסל ונסמן אותה

$$y = J_{\pm m}(x)$$

מערכות משוואות - לינאריות מסדר 1, הומוגניות, עם מקד-מים קבועים

משתנה בלתי תלוי x , ויש לנו פונק' y_1, y_2, y_3 . מערכת המשוואות היא:

$$\frac{dy_i}{dx} = \sum_{j=1}^n a_{ij} y_j$$

למשל, אם יש לנו תהליך של התפרקות חומר A לחומר B בקצב α , ואז התפרקות חומר B לחומר C בקצב β ואז התפרקות חומר C לחומר A בקצב γ , אז מתקיים:

$$\begin{aligned} \frac{dA}{dt} &= \gamma C - \alpha A \\ \frac{dB}{dt} &= \alpha A - \beta B \\ \frac{dC}{dt} &= \beta B - \gamma C \end{aligned}$$

וזו מערכת המשוואות שלנו. נסמן את מערכת המשוואות שלנו:

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

נסמן את המטריצה

$$M = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & \ddots & & \vdots \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

נניח \vec{v}_i ו"ע של המטריצה M עם י"י λ_i אזי $\vec{y} = \vec{v}_i e^{\lambda_i x}$ פותר את המשוואה:

$$\vec{y}' = \lambda_i \vec{v}_i e^{\lambda_i x}$$

כיוון שמתקיים:

$$\vec{y}' = \lambda_i \vec{v}_i e^{\lambda_i x} = M \vec{v}_i e^{\lambda_i x} = \lambda_i \vec{v}_i e^{\lambda_i x}$$

אם המטריצה לכסינה הו"ע מהווים בסיס למרחב ה- n מימדי ולכן הפתרון הכללי הוא

$$\vec{y} = \sum_{i=1}^n c_i \vec{v}_i e^{\lambda_i x}$$

אם המטריצה לא לכסינה, נסתכל על צורת ג'ורדן של המטריצה - מטריצת בלוקים שמורכבת מבלוקי ג'ורדן שהם מטריצות מהצורה:

$$J_i(\lambda) = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda & \ddots & \vdots \\ \vdots & 0 & \ddots & 1 \\ 0 & \dots & \dots & \lambda \end{pmatrix} \in M_{i \times i}$$

וצורת הג'ורדן של מטריצה היא:

$$J(M) = \begin{pmatrix} J_{i_1}(\lambda_1) & 0 & \dots & 0 \\ 0 & J_{i_2}(\lambda_1) & \dots & 0 \\ \vdots & \dots & J_{i_3}(\lambda_2) & \vdots \\ & & & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & & 0 & J_{i_k}(\lambda_\ell) \end{pmatrix}$$

המטריצה $(M - \lambda I)$ היא נילפוטנטית בתת מרחב רלוונטי. אם המטריצה לא לכסינה הפתרון הוא

$$\vec{y} = \sum \vec{v}_i e^{\lambda_i x} P_{m_i-1}(x)$$

כאשר m_i הריבוי האלגברי של הע"ע λ_i ו $P_{m_i-1}(x)$ פולינום מדרגה $m_i - 1$.

דוגמה

$$\begin{aligned} \frac{dy_1}{dx} &= -y_1 - y_2 \\ \frac{dy_2}{dx} &= y_1 - y_2 \end{aligned}$$

נסדר במטריצה:

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

נמצא ע"ע של המטריצה:

$$\begin{aligned} \begin{vmatrix} -1-\lambda & -1 \\ 1 & -1-\lambda \end{vmatrix} &= 0 \\ (-1-\lambda)^2 &= -1 \\ \lambda &= -1 \pm i \end{aligned}$$

עבור $\lambda_1 = -1 + i$ נמצא ו"ע:

$$\begin{pmatrix} -i & -1 \\ 1 & -i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
$$\begin{aligned} a &= i \\ b &= 1 \end{aligned}$$

לכן הו"ע הוא

$$v_1 = \begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix}$$

עבור $\lambda_2 = -1 - i$:

$$\begin{pmatrix} i & -1 \\ 1 & i \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$
$$\begin{aligned} a &= -i \\ b &= 1 \end{aligned}$$

לכן הו"ע הוא:

$$v_2 = \begin{pmatrix} -i \\ 1 \end{pmatrix}$$

לכן הפתרון הכללי הוא:

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix} = c_1 \begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix} e^{-x} e^{ix} + c_2 \begin{pmatrix} -i \\ 1 \end{pmatrix} e^{-x} e^{-ix}$$

נניח לדוגמה שיש לנו תנאי התחלה

$$y(0) = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

אז:

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} &= c_1 \begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix} \cdot 1 + c_2 \begin{pmatrix} -i \\ 1 \end{pmatrix} \cdot 1 \\ c_1 i - c_2 i &= 2 \\ c_1 + c_2 &= 3 \\ c_1 - c_2 &= -2i \\ c_2 &= \frac{3}{2} + i \\ c_1 &= \frac{3}{2} - i \end{aligned}$$

לכן

$$\vec{y} = \left(\frac{3}{2} + i\right) \begin{pmatrix} i \\ 1 \end{pmatrix} e^{-x} e^{ix} + \left(\frac{3}{2} - i\right) \begin{pmatrix} -i \\ 1 \end{pmatrix} e^{-x} e^{-ix}$$

דוגמה פיזיקלית

נניח שיש לנו קפיץ עם שני חרוזים עליו, ויש כוח לכיוון ימין, לכן המשוואות הבאות מתארות את התזוזה של החרוזים ביחס לנק' שיווי המשקל:

$$\ddot{y}_1 = -2y_1 + y_2$$

$$\ddot{y}_2 = -2y_2 + y_1$$

נכתוב בצורה מטריציאלית:

$$\begin{pmatrix} \ddot{y}_1 \\ \ddot{y}_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}$$

נמצא ערכים עצמיים:

$$\begin{vmatrix} -2-\lambda & 1 \\ 1 & -2-\lambda \end{vmatrix} = (\lambda+2)^2 - 1 = 0$$

$$\lambda = -1, -3$$

עבור $\lambda_1 = -1$

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = 0$$

$$a = b$$

לכן

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

עבור $\lambda_2 = -3$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$a = -b$$

לכן

$$v_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

המשוואה מסדר שני

$$\vec{v}_i \ddot{f}(t) = M \vec{v}_i f(t) = \lambda_i \vec{v}_i f(t)$$

$$f(t) = e^{\sqrt{\lambda_i} t}$$

$$\lambda_1 = -1 \Rightarrow \sqrt{\lambda_1} = \pm i$$

$$\lambda_2 = -3 \Rightarrow \sqrt{\lambda_2} = \pm \sqrt{3}i$$

לכן:

$$y = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} [c_1 e^{it} + c_2 e^{-it}] + \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} [c_3 e^{\sqrt{3}it} + c_4 e^{-\sqrt{3}it}]$$

$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} [c_1 \cos t + c_2 \sin t] + \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} [c_3 \cos \sqrt{3}t + c_4 \sin \sqrt{3}t]$$

$$= A_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} \cos(t + \varphi_1) + A_2 \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \cos(\sqrt{3}t + \varphi_2)$$

שיטות לפתרון מערכות:
שיטת ההצבה

$$\begin{aligned}y_1' &= g(y_1, y_2) \\y_2' &= h(y_1, y_2) \\ \frac{dy_1}{dy_2} &= \frac{y_1'}{y_2'} = \frac{g(y_1, y_2)}{h(y_1, y_2)}\end{aligned}$$

דוגמה

$$\begin{aligned}y_1' &= y_1^2 + y_1 y_2 \\y_2' &= y_1 y_2 + y_2^2 \\ \frac{dy_1}{dy_2} &= \frac{y_1(y_1 + y_2)}{y_2(y_1 + y_2)} = \frac{y_1}{y_2} \\ \ln |y_1| &= \ln |y_2| + c \\ y_1 &= c_1 y_2\end{aligned}$$

לכן

$$\begin{aligned}\frac{dy_1}{dx} &= y_1^2 + c_1 y_1^2 = (1 + c_1) y_1^2 \\ \frac{dy_1}{y_1^2} &= (1 + c_1) dx \\ -\frac{1}{y_1} &= (1 + c_1) x + c_2 \\ y_1 &= -\frac{1}{(1 + c_1) x + c_2} \\ y_2 &= -\frac{c_1}{(1 + c_1) x + c_2}\end{aligned}$$

מערכת מד"ר לינארית לא הומוגנית עם מקדמים קבועים -
שיטת החילוף

$$\begin{aligned}\frac{dx}{dt} &= ax + by + f(t) \\ \frac{dy}{dt} &= cx + hy + g(t)\end{aligned}$$

לכן

$$\begin{aligned}y &= -\frac{1}{b} \left(ax + f(t) - \frac{dx}{dt} \right) \\ y_t' &= -\frac{1}{b} \left(ax_t' + f'(t) - x_t'' \right)\end{aligned}$$

נשווה בין המשוואה השניה לרביעית:

$$cx + hy + g(t) = -\frac{1}{b} (ax'_t + f'(t) - x''_t)$$

$$cx - \frac{h}{b} (ax + f(t) - x'_t) + g(t) = -\frac{1}{b} (ax'_t + f'(t) - x''_t)$$

קיבלנו מד"ר לינארית לא הומוגנית עם מקדמים קבועים מסדר 2 עבור $x(t)$. הפתרון הכללי הוא פתרון כללי של ההומוגנית + פרטי של הלא הומוגנית.

פתרון ההומוגנית נמצא על פי הפולינום האופייני, פתרון הלא הומוגנית ע"י וריאצית פרמטרים או ע"י ניתוח מתאים.

$$y = -\frac{1}{b} (ax + f(t) - x'_t)$$

דוגמה

$$\begin{aligned} x' &= x + y \\ y' &= x + e^t \\ x &= y' - e^t \\ x' &= y'' - e' \\ y'' - e^t &= y' - e^t + y \\ y'' - y' - y &= 0 \\ y &= e^{\lambda t} \\ \lambda^2 - \lambda - 1 &= 0 \\ \lambda_{1,2} &= \frac{1 \pm \sqrt{5}}{2} \end{aligned}$$

לכן

$$\begin{aligned} y &= c_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 e^{\lambda_2 t} \\ y' &= c_1 \lambda_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 \lambda_2 e^{\lambda_2 t} \\ x &= c_1 \lambda_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 \lambda_2 e^{\lambda_2 t} - e^t \end{aligned}$$

שיטות אינטגרציה קומבינציוניות

דוגמה

$$\begin{aligned} \frac{dx}{dt} &= \gamma z - \alpha x \\ \frac{dy}{dt} &= \alpha x - \beta y \\ \frac{dz}{dt} &= \beta y - \gamma z \end{aligned}$$

נשים לב שמתקיים

$$\frac{d(x + y + z)}{dt} = 0$$

אזי $x + y + z$ קבוע, נקבע:

$$\begin{aligned}x + y + z &= c_1 \\z &= c_1 - x - y\end{aligned}$$

דוגמה

$$\begin{aligned}\frac{dx}{dt} &= z - y \\ \frac{dy}{dt} &= x - z \\ \frac{dz}{dt} &= y - x\end{aligned}$$

אזי

$$\begin{aligned}\frac{d(x + y + z)}{dt} &= 0 \\ x + y + z &= c_1\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}x \frac{dx}{dt} &= xz - xy \\ y \frac{dy}{dt} &= xy - xz \\ x \frac{dx}{dt} + y \frac{dy}{dt} &= 0 \\ \frac{1}{2} \frac{d}{dt} (x^2 + y^2 + z^2) &= 0 \\ x^2 + y^2 + z^2 &= c_2\end{aligned}$$

פתרון מד"ר באמצעות התמרות לפלס\פורייה

התמרת לפלס:

$$g(s) = L(f(t)) = \int_0^\infty e^{-st} f(t) dt$$

התמרה הפוכה:

$$f(t) = \int_{-\infty}^\infty e^{c+ist} g(s) ds$$

כאשר c נמצאת מימין לכל קוטב של $g(s)$.

$$\begin{aligned}L(f'(t)) &= \int_0^\infty e^{-st} f'(t) dt \\ &= e^{-st} f(t) \Big|_0^\infty + s \int_0^\infty e^{-st} f(t) dt \\ &= -f(0) + sL(f(t))\end{aligned}$$

דוגמה

$$\begin{aligned}y' + y &= e^t \\L(y') + L(y) &= L(e^t) \\y(0) &= 4\end{aligned}$$

נציב:

$$\begin{aligned}-y(0) + sL(y) + L(y) &= \frac{1}{s-1} \\L(y) &= \frac{1}{1+s} \left(\frac{1}{s-1} + y(0) \right) \\&= \frac{1}{(s+1)(s-1)} + \frac{y(0)}{s+1} \\L(y) &= \frac{1}{2} \left[\frac{1}{s+1} + \frac{1}{s-1} \right] + \frac{y_0}{1+s} \\y &= \frac{1}{2}e^t - \frac{1}{2}e^{-t} + y_0e^{-t} \\y &= \frac{1}{2}e^t - \frac{1}{2}e^{-t} + 4e^{-t}\end{aligned}$$

התמרת פורייה

$$\begin{aligned}g(k) &= \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-ikx} f(x) dx \\f(x) &= \int_{-\infty}^{\infty} g(k) e^{ikx} dk\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}F(f'(x)) &= \int e^{-ikx} \frac{d}{dx} f(x) dx \\&= ikF(f(x))\end{aligned}$$